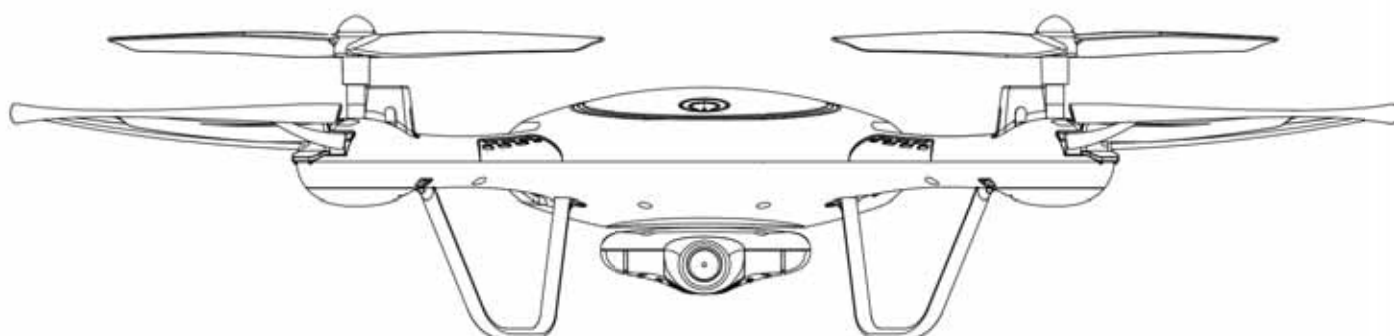




4Kanal 2.4Ghz Quadrocopter Luftdruck-Höhenstabilisiert 6-Achsen Kreiselstabilisierung



BEDIENUNGSANLEITUNG

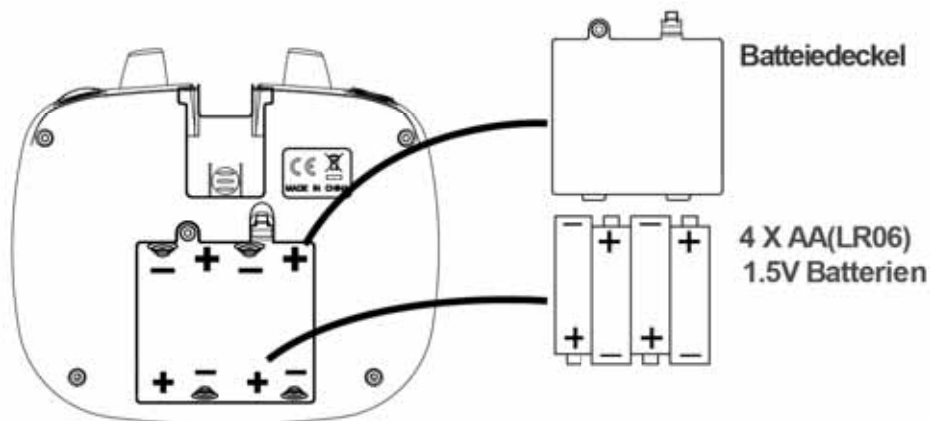
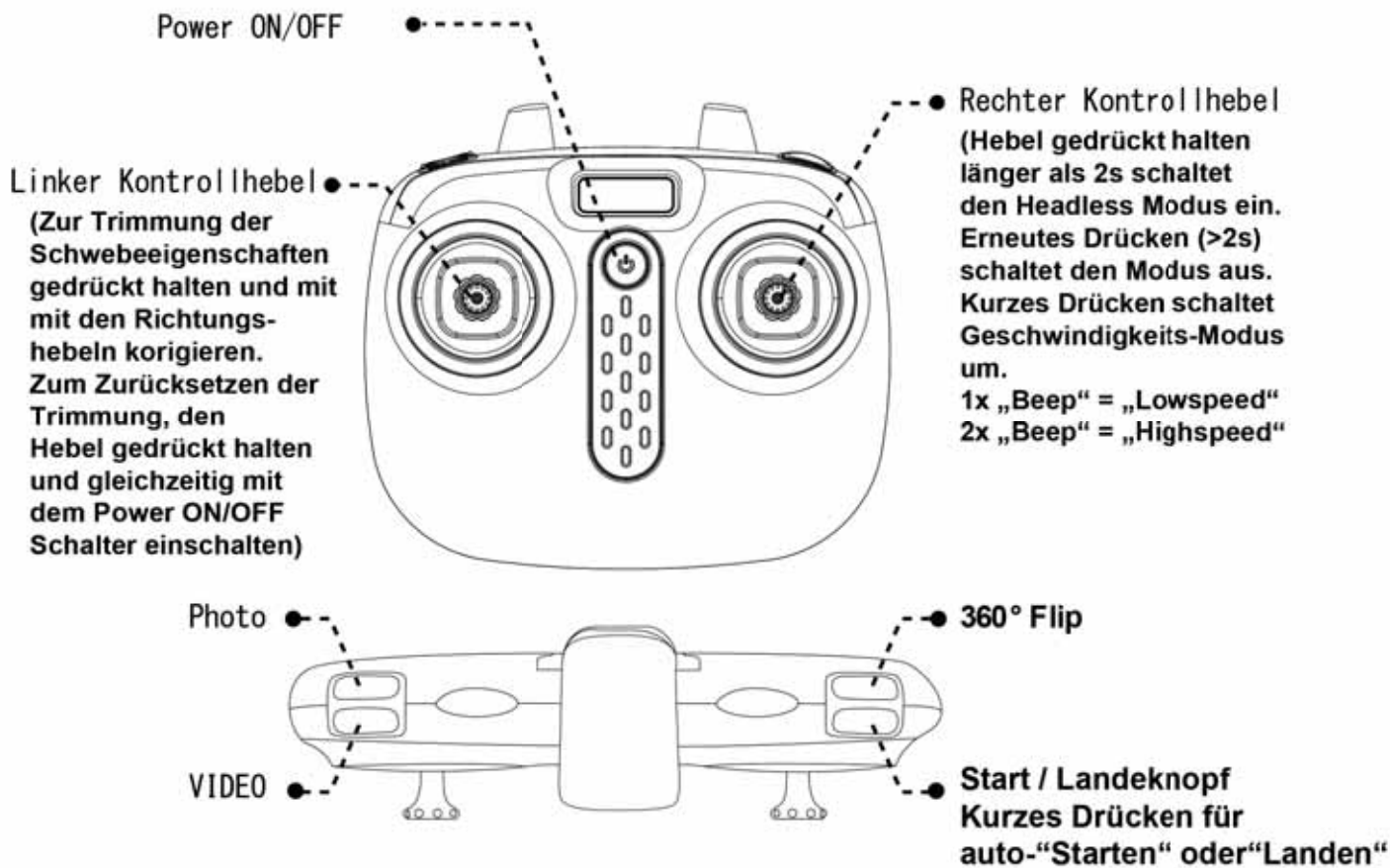
Haupteigenschaften

- Die spezielle Vier-Achsen-Struktur macht den Quadrocopter im Flug flexibler und schneller. Er kann Indoor und Outdoor geflogen werden. Outdoor ist der Quadrocopter sehr windstabil.
- Präziser Schwebeflug durch Sechs-Achsen-Gyroskop.
- Der Aufbau des Models ermöglicht eine einfache und bequeme Wartung und Montage.
- Mit 360° 3D-Funktion für einen atemberaubenden Flug.
- Headless-Funktion zur einfachen Flugkontrolle.
- Brandneue automatische Höhenstabilisierung durch Luftdruck-Sensoren

Lernen Sie Ihren Sender kennen

Fernsteuerungs Sender

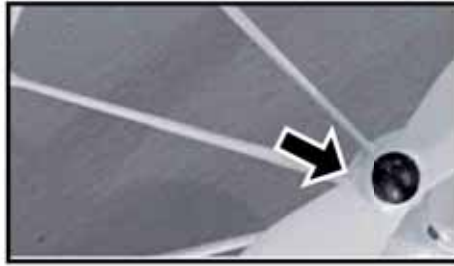
-----● Klammer für Mobilgerät



Batteriewechsel: Öffnen Sie das Batteriefach und legen Sie 4 AA Batterien 1,5 V mit der richtigen Polung in das Batteriefach. Schließen Sie das Batteriefach wieder.

- ! 1. Achten Sie auf die richtige Polung der Batterien.
- ! 2. Mischen Sie keine alten und neuen Batterien.
- ! 3. Keine unterschiedlichen Batterietypen verwenden

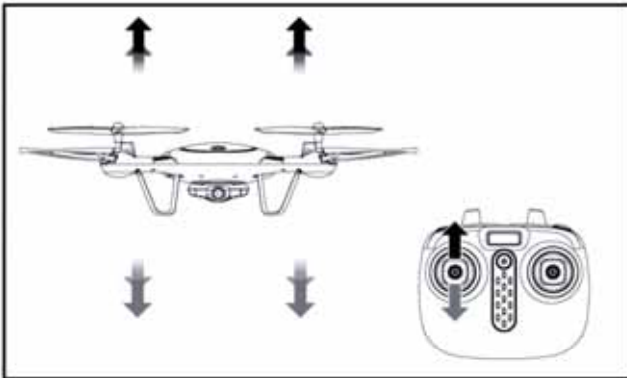
Anbau der Landekufen



1. Befestigen Sie die Landekufen am Copter und befestigen Sie diese mit den Schrauben.

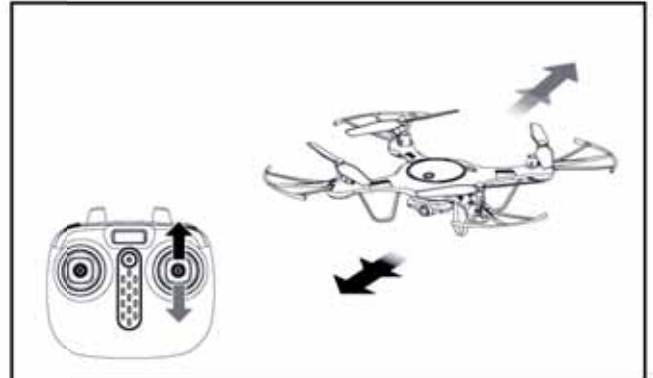
FLUGKONTROLLE

Starten und Landen



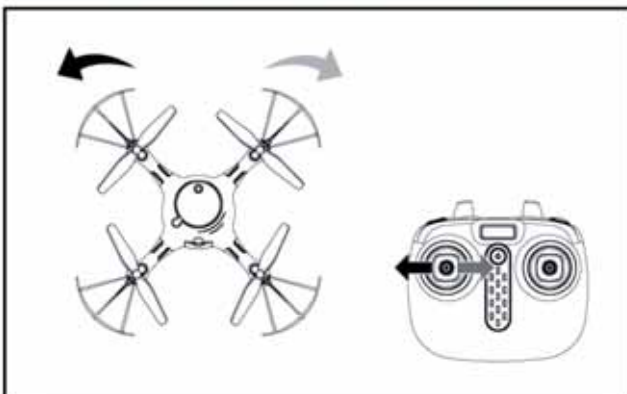
Drücken Sie langsam den Gashebel nach vorn: Der Quadrocopter startet. Ziehen Sie langsam den Gashebel zurück Der Quadrocopter landet

Vorwärts und Rückwärts



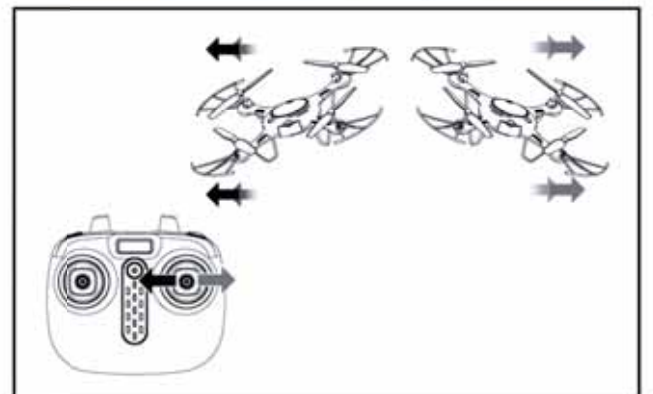
Drücken Sie den Richtungshebel nach oben oder unten, fliegt der Quadrocopter vorwärts oder rückwärts.

Rechts und Links drehen



Ziehen Sie das Gas nach links oder rechts, der Quadrocopter fliegt nach links oder rechts.

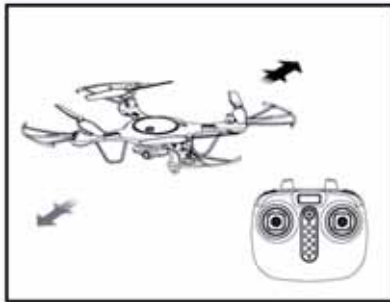
Seitwärts fliegen



Ziehen Sie den Richtungshebel nach links oder rechts, fliegt der Quadrocopter nach links oder rechts.

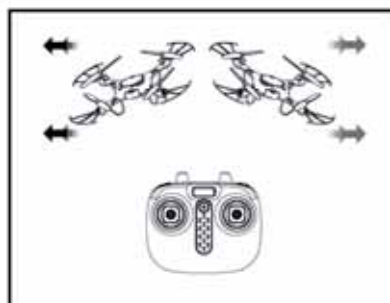
FINETUNING

Forwärts / Rückwärts Finetuning



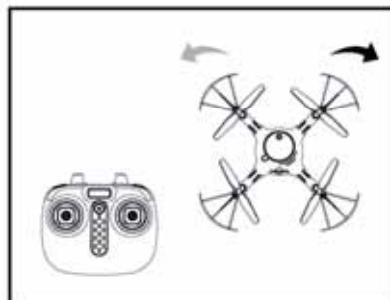
Wenn der Quadrocopter im Schwebeflug nach vorne oder hinten abdriftet, halten Sie den linken Steuerhebel gedrückt, während Sie den Schwebeflug mit dem rechten Steuerhebel (vor/zurück) stabilisieren.

Rechts / Links Finetuning



Wenn der Quadrocopter im Schwebeflug nach links oder rechts abdriftet, halten Sie den linken Steuerhebel gedrückt, während Sie den Schwebeflug mit dem rechten Steuerhebel (links/rechts) stabilisieren.

Rechts / Links Drehen Finetuning

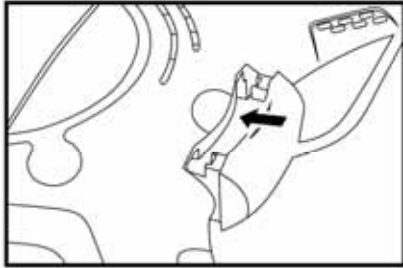


Wenn der Quadrocopter im Schwebeflug nach links oder rechts dreht, halten Sie den linken Steuerhebel gedrückt, während Sie den Schwebeflug mit dem linken Steuerhebel (links/rechts) stabilisieren.

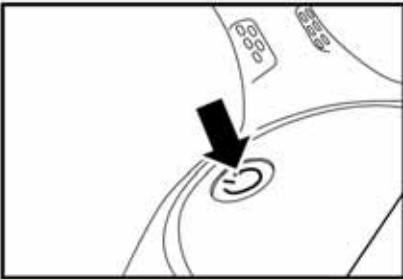
Bereit zum ersten Flug



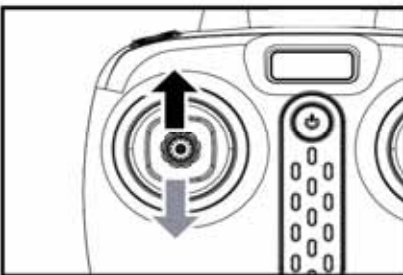
1. Drücken Sie den On/OFF Schalter



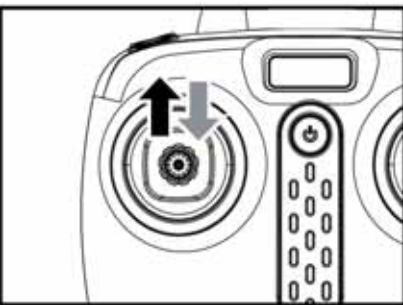
2. Schieben Sie den Flugakku in Copter ein, bis er einrastet.



3. Drücken Sie die Power Taste um den Copter einzuschalten.

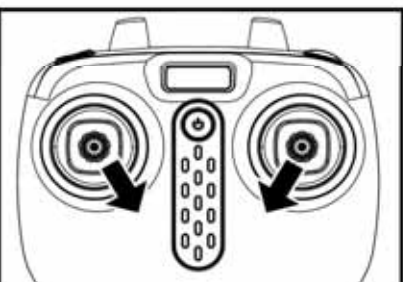


4. Drücken Sie den Gashebel in die höchste Position, und dann schnell wieder in die unterste Position. Die Positionslichter hören auf zu blinken und leuchten dauernd. Dies zeigt, dass der Quadrocopter mit dem Sender verbunden ist. Der Quadrocopter ist bereit zum Flug.

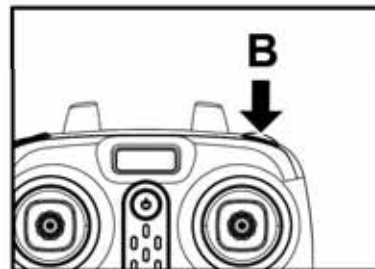


- 4.1a. Drücken Sie den Gashebel in die höchste Position und lassen Sie ihn wieder los. Die Motoren starten mit langsamer Geschwindigkeit.

ALTERNATIV:

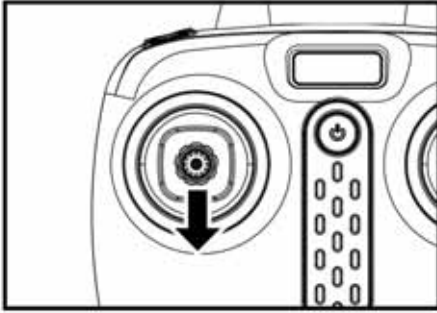


- 4.1b. Ziehen sie beide Steuerhebel nach unten und nach innen. Die Motoren beginnen langsam zu drehen.

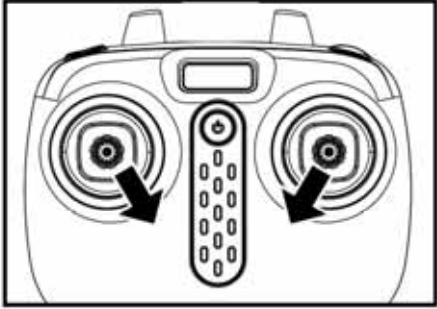


- 4.1c. Drücken Sie den Startknopf B. Die Motoren beginnen zu drehen und der Copter steigt selbstständig auf eine geringe Höhe.

Abschalten des Copters

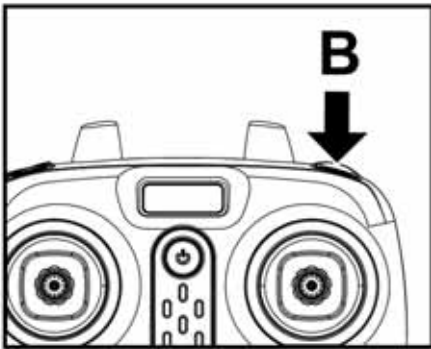


5.1a. Halten Sie den Gashebel nach unten gezogen für 2 bis 3 Sekunden. Die Motoren stoppen.



ALTERNATIV:

5.1b. Ziehen sie beide Steuerhebel nach unten und nach innen. Die Motoren stoppen.



5.1c. Drücken Sie während des Fluges den Start / Landeknopf B. Der Copter verringert die Höhe und landet.

Produktfunktionen

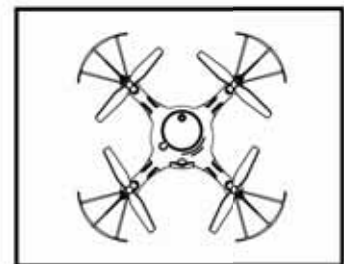
1. Tiefentladungsschutz:

Wenn die Positionslichter anfangen zu blinken, befindet sich der Copter im Tiefentladungsschutz. Die Höhenkontrolle ist aktiviert und verhindert ein weiteres Aufsteigen des Copters. Fliegen Sie weiter, landet der Copter.



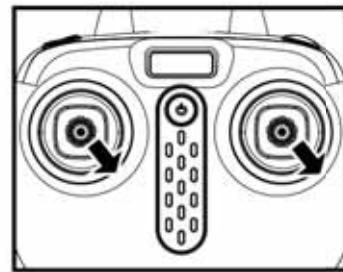
2. Überlastungsschutz:

Wenn beim Flug die Propeller mechanisch blockiert werden, schaltet die Elektronik in den Überlastungsschutz. Bitte vermeiden Sie diese Situation, da nicht verhindert werden kann, dass die Motoren oder die Steuerungselektronik Schaden nehmen.



3. Horizontalkorrekturfunktion

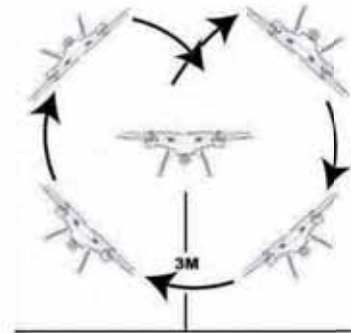
Legen Sie den Quadrocopter auf eine horizontale Position. Ziehen Sie beide Steuerhebel in die untere rechte Ecke und halten Sie sie für ca 2-3 Sekunden. Die Positions-Anzeige des Quadrocopters beginnt schnell zu blinken und Leuchtet dann wieder normal. Das Reset wurde erfolgreich durchgeführt.



4. 360° Flip

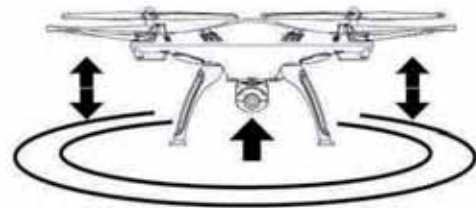
Wenn Sie mit der Grundsteuerung vertraut sind, haben Sie die Möglichkeit weitere spannende Tricks durchzuführen. Ab einer Höhe von 3m drücken Sie die 3D-Eversion Taste an der hinteren rechten Seite des Senders. Drücken Sie das Seitenruder in eine Richtung Ihrer Wahl. Es gibt ein 360° Drehung!

Tip: 3D Flug geht am besten mit vollgeladenem Akku!



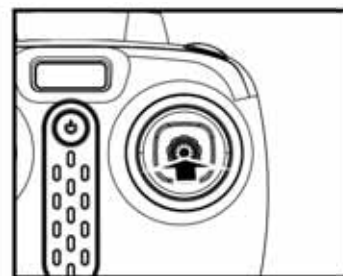
Beachten Sie:

Ihr Quadrocopter ist mit einem Höhenstabilierungs-System ausgestattet! Im Schwebeflug müssen Sie keine, oder nur geringfügige Korrekturen am Gashebel vornehmen um die Höhe zu halten.



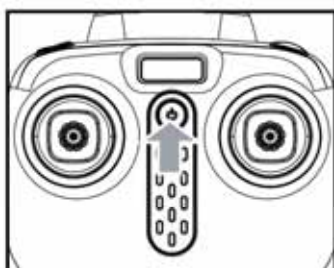
5. Higspeed / Lowspeed Umschaltung

Nach jedem Anschalten befindet sich der Copter im Lowspeed-Modus. Duch kurzes Drücken des rechten Steuerhebels schlaten Sie diesen Modus um. Der Modus wird durch zweimaliges „Beep“ für den Higspeed-Modus und durch einmaliges Beep für den Lowspeed-Modus bestätigt.

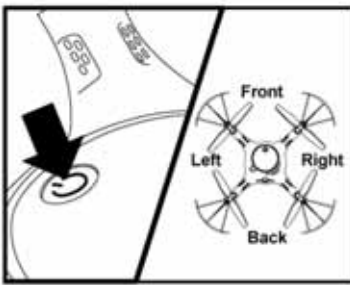


6. Headless-Funktion

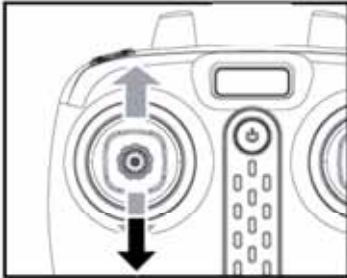
Start Vorbereitung / Einrichtung



1. Schalten Sie den Power Schalter an der Fernbedienung ein.



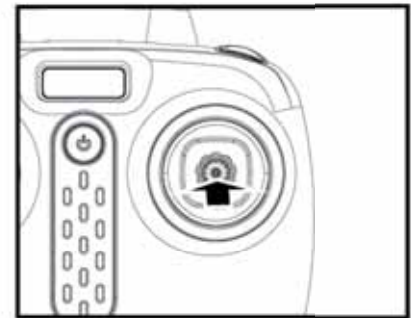
2. Nachdem Sie den Akku mit dem Quadrocopter verbunden haben und den Power Schalter auf ON gestellt haben, richten Sie die Front des Quadrocopter genau in die Richtung, die Sie als vorwärts definieren möchten.



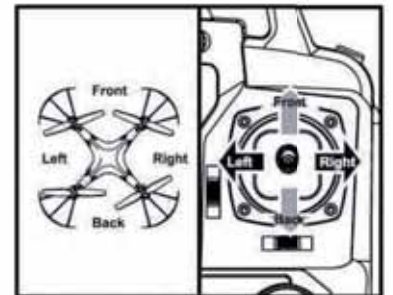
3. Schieben Sie jetzt den Gashebel einmal auf die höchste Stufe und wieder zurück auf die niedrigste Stufe. Es gibt ein deutliches Signal an der Fernbedienung was bedeutet dass die Definition der Vorwärts-Richtung erfolgreich abgeschlossen ist.

2. Wechsel zwischen den Funktionen

1. Nach dem Verbinden ist der Copter im Standard Modus. Die Leuchtanzeige am Quadrocopter leuchtet. Um den Modus zu wechseln den rechten Steuerhebel für 2 Sekunden drücken. Es ertönt ein "DDD" Signal. In diesem Moment werden die neuen Einstellungen übernommen. Wenn ein langes 'D' ertönt ist der Wechsel abgeschlossen. Die vier Leuchten am Quadrocopter blinken innerhalb von 4 Sekunden einmal.

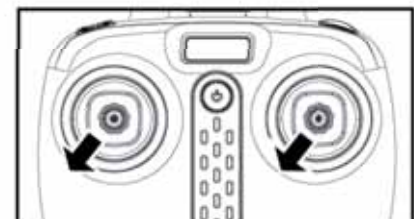


2. In diesem Zustand ist es nicht nötig zu wissen wo vorn oder hinten ist. Dies ist nur wichtig um die Richtungssteuerung am Quadrocopter zu kalibrieren.



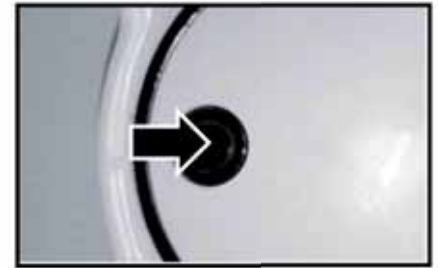
3. Korrektur Vorwärts

Nach einem Absturz ist lediglich die Steuerung zu korrigieren. Gashebel und Steuerhebel gleichzeitig nach links unten ziehen. Die Leuchtanzeige am Quadrocopter blinkt langsam für 3 Sekunden. Somit ist die Korrektur vollzogen.



Akku aufladen

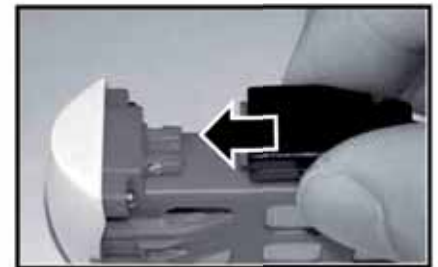
1. Schalten Sie den Power Schalter am Quadrokopter auf „OFF“.



2. Entnehmen Sie den Akku.



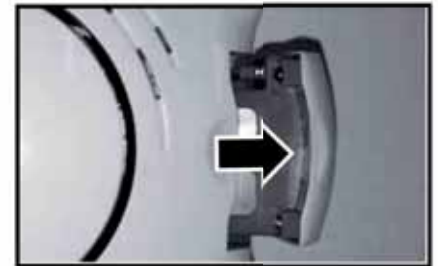
3. Um den Akku zu laden, nehmen Sie das USB-Kabel und verbinden dieses mit dem Akku. Stecken Sie den USB-Stecker in den PC oder das USB-Ladegerät. Während des Ladevorgangs leuchtet die Anzeige auf dem USB-Kabel. Sie erlischt, wenn der Ladevorgang abgeschlossen ist.



Wichtig:

Beim Laden des Akkus über den Computer, entfernen Sie das Ladekabel vor dem Herunterfahren des Computers. Im ausgeschalteten Zustand wird der Akku nicht geladen.

4. Setzen Sie den Akku wieder in den Quadrokopter ein. Danach schließen Sie das Batteriefach wieder.



Ladezeit: ca 130 Minuten - Flugzeit ca. 7,5 Minuten

Vorsicht beim Laden des Akkus

1. Laden Sie den Akku an einem trockenen und gut belüfteten Platz auf.
2. Entfernen Sie den Akku vor dem Laden aus dem Quadrokopter. Laden Sie den Akku nur unter Aufsicht eines Erwachsenen.
3. Laden Sie den Akku nicht unmittelbar nach dem Flug. Prüfen Sie, ob der Akku abgekühlt ist. Ansonsten besteht Brandgefahr und der Akku kann anschwellen.
4. Bitte verwenden Sie nur das Original USB-Ladegerät. Wurde der Akku lange nicht benutzt oder ist dieser "angeschwollen", tauschen Sie ihn bitte aus.
5. Auch wenn Sie den Akku für längere Zeit nicht benutzt haben, verliert er dennoch Spannung. Wurde der Akku zu oft geladen und entladen, verkürzt dies seine Lebenszeit.

Installation der Kamera

Demontageschritte der Kamera

1. Drehen Sie die Kamera im Uhrzeigersinn.
2. Entnehmen Sie die Kamera aus der Halterung.



Abb. 1



Abb. 2

Installation der Kamera

1. Setzen Sie die Kamera in die Halterung.
2. Drehen Sie die Kamera zum Arretieren entgegen des Uhrzeigersinns.



Abb. 1

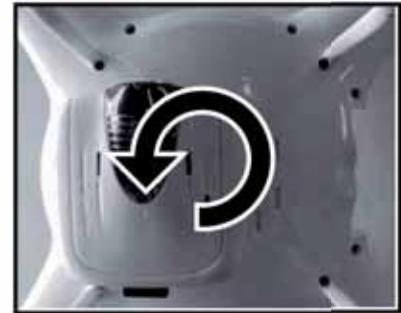


Abb. 2

ERSATZTEILE

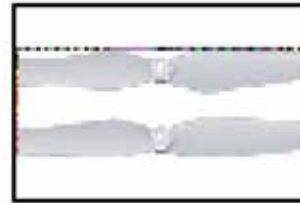
Hier sind alternative Ersatzteile. Zur Vereinfachung wurde jedes Ersatzteil markiert. Ersatzteile erhalten Sie von Ihrem Fachhändler. Bitte geben Sie beim Kauf die Farbe an.



Main Body



Camera



Rotor Blade



Base Stand



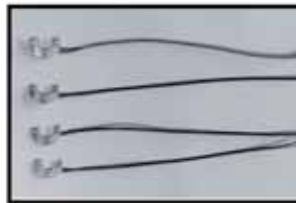
Protective Gear



Motor



Lamp Cover



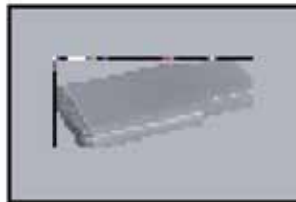
Light Bar



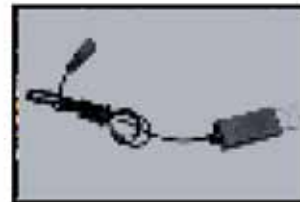
Receiver Board



Battery



Card Reader



USB



Battery Holder

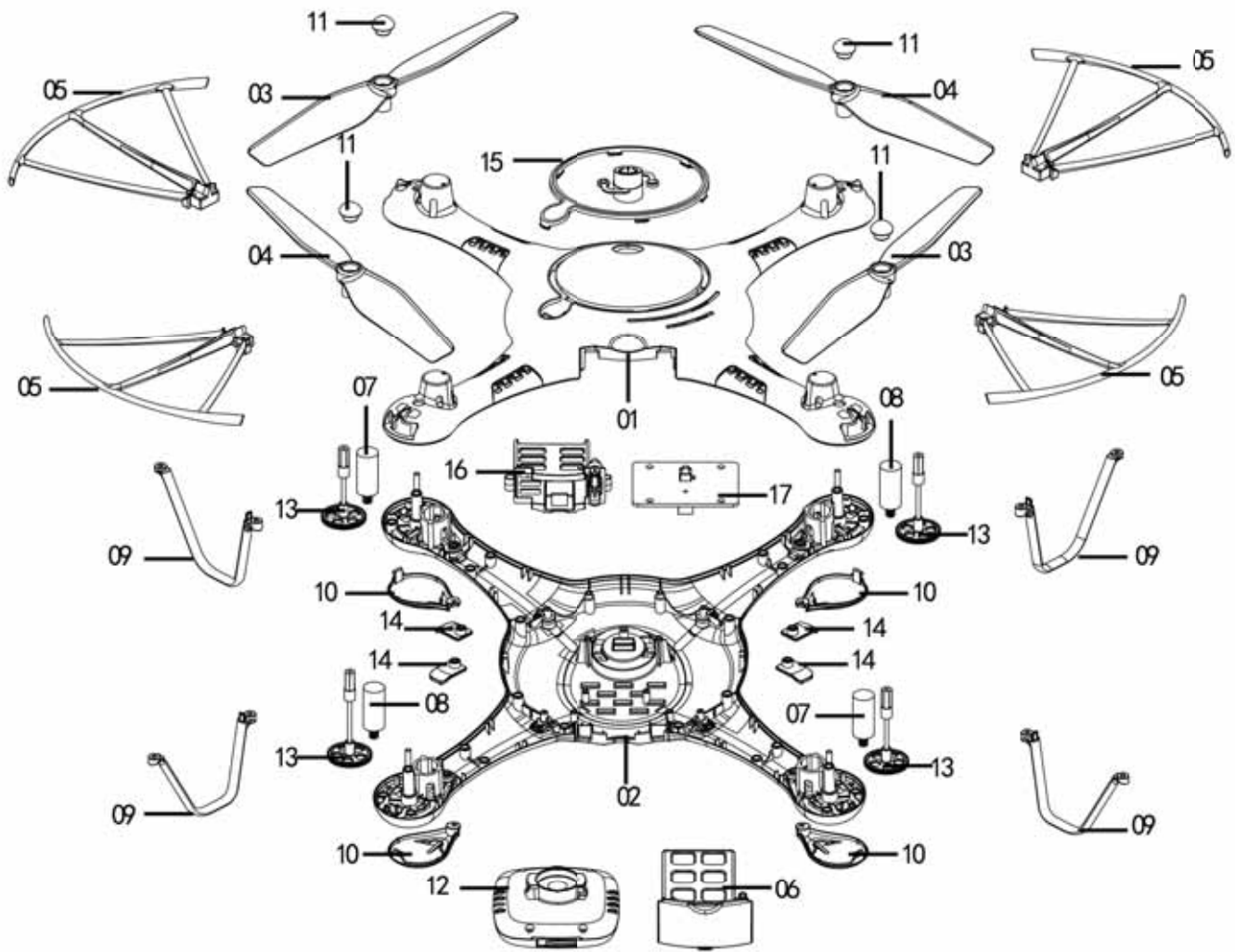


Remote Control



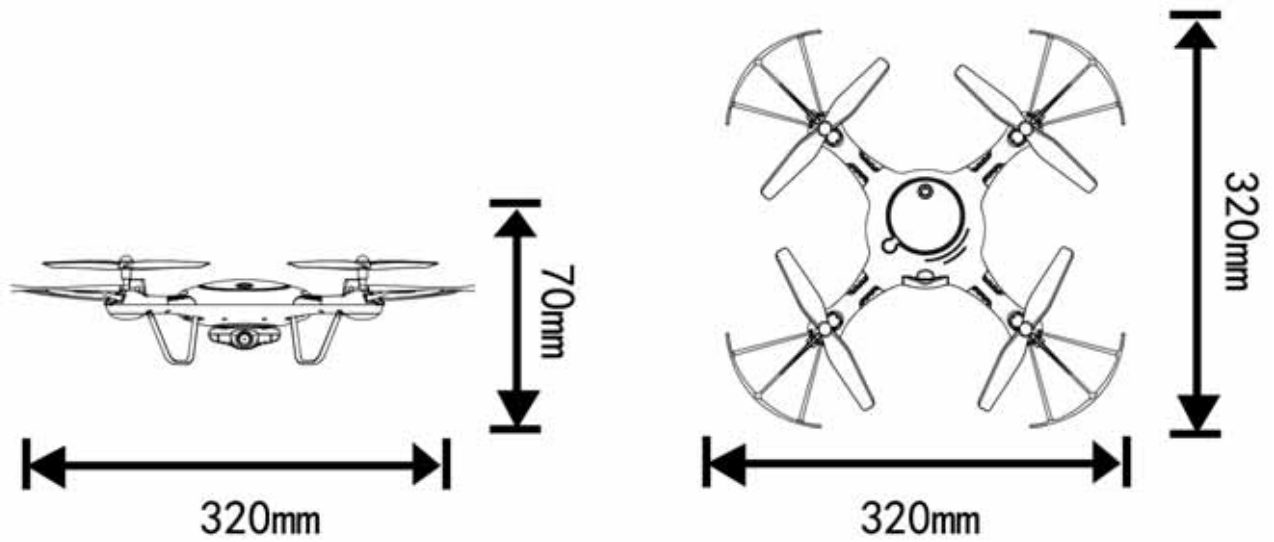
Plating Object

PRODUKT BESCHREIBUNG



NO.	Product Name	Qty.	NO.	Product Name	Qty.
01	Top Main Body	1	10	Lamp Cover	4
02	Bottom Main Body	1	11	Blade Cover	4
03	Main Blade(Clockwise Direction)	2	12	Canera	4
04	Main Blade(Anti-clockwise Direction)	2	13	Gear	4
05	Protective Gear	4	14	Protective Gear Fitting	4
06	Battery	1	15	Main Body Fitting	1
07	Main Motor (Clockwise Direction)	2	16	Battery Cover	1
08	Main Motor (Anti-clockwise Direction)	2	17	Circuit Board	1
09	Foot Stand	4			

Abmessungen



Länge: 32 cm
Breite: 32 cm
Höhe: 7 cm

Motoren: 8x16mm
Akku 3,7V 500 mAh Li-poly



SPEZIFIKATIONEN UND FARBEN DES INHALTS KÖNNEN VOM FOTO ABWEICHEN.



DROHNENSTORE24.DE

... DER DROHNEN-GURU



www.drohnenstore24.de

EG-KONFORMITÄTSERKLÄRUNG

EC Declaration of conformity

Name/Inverkehrbringer:
Name / adress of manufacturer

HALOGENKAUF LIGHTTECH® GMBH
Schlehenweg 4
29690 Schwarmstedt
Deutschland

Hersteller:
manufacturer:

Syma

Produktbezeichnung:
product title:

X5UC

Artikel-Nummer:
article ref.-number:

ESX5UC

Wir bestätigen die Konformität des o.g. Produktes mit folgenden Normen:
We acknowledge the conformity of the above mentioned product with the following standards:

Angewendete Normen:
Gesundheit und Sicherheit (§ 3 Abs. 1 Nr. 1 FTEG/Artikel 3 (1) a) RTTE):
EN 50371:2002
EN 60825-1:1994+A1:2002+A2:2001

Elektromagnetische Verträglichkeit (§ 3 Abs. 1 Nr. 2 FTEG/Artikel 3 (1) b) RTTE):
EN 301 489-1 V1.8.1:2008
EN 301 489-03 V 1.4.1:2002
EN 55022: 2010
EN 55024: 2010

Nutzung des zugewiesenen Funkspektrums (§ 3 Abs. 2 FTEG/Artikel 3 (2) RTTE):
EN 300 440-2 V1.4.1:2010

CE-Kennzeichnung:
Application of CE-marking:

2016

Aussteller:
manufacturer:

HALOGENKAUF LIGHTTECH® GMBH

Schwarmstedt, den 01.11.2016
Place, Date:

Stempel, rechtsverbindliche Unterschrift
stamp, signature of the applicant



HINWEISE

R&TTE Text

Hiermit erklärt die Firma:

Halogenkauf Lightech GmbH, Schlehenweg 4, 29690 Schwarmstedt,
dass sich das beschriebene Gerät in Übereinstimmung mit den grundlegenden Anforderungen
und den anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie 1999/5/EG befindet.

Die vollständige Konformitätserklärung befindet sich auf der Rückseite.

Es handelt sich um eine Funkanlage der Klasse 1. Der Betrieb ist in allen Ländern der EU erlaubt.

Bei längeren Verwendungspausen:

Nehmen Sie bitte die Batterien aus der Fernsteuerung. Der Akku des UFOs verbleibt im Gerät,
vergessen Sie aber bitte nicht, den Akku nach etwa 6 Monaten zu laden,
um eine Tiefentladung zu vermeiden.

Schalten Sie die Fernsteuerung aus. Kontrollieren Sie, ob die Rotorblätter unbeschädigt sind.

Um Verletzungen zu vermeiden, tauschen Sie defekte Rotorblätter gegen neue.

Beenden des Flugbetriebes:

Wenn Sie den Flugbetrieb beendet haben, trennen Sie Steckverbindung zum Akku.

Wenn der Akku nach etwa 10 Minuten abgekühlt ist, können Sie ihn aufladen.

Auch dazu müssen Stecker und Kupplung gelöst sein.

Nach Gebrauchsende:

Entnehmen Sie bitte alle Batterien und entsorgen Sie diese separat.

Geben Sie alte elektrisch betriebene Geräte bei den Sammelstellen

für Elektroschrott ab.

Die übrigen Teile gehören in den Hausmüll.